

Lunedì 18 Gennaio ore 10:00

Titolo nota

18/01/2021

Buongiorno!

Sist. lineare NON omogeneo di 5 equaz. in 3 incognite avente un' unice soluzione. Altrimenti motivare il perché.

incognite  $(x, y, z)$

un' unice soluzione  $\begin{pmatrix} x_0 & y_0 & z_0 \\ 1, 2, 0 \end{pmatrix}$

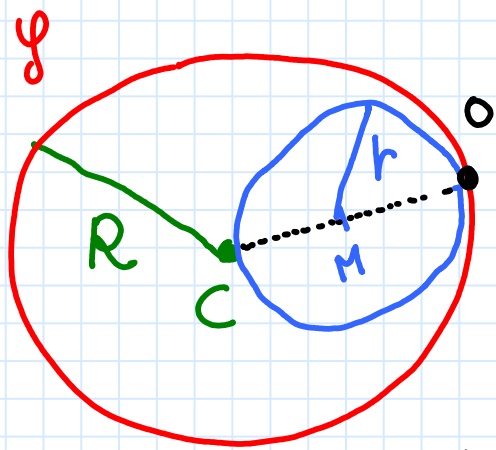
$$\begin{cases} 3x + y - z = 5 \leftarrow \text{NON omogeneo} \\ 2y + z = 4 \\ 7z = 0 \\ 3x + 3y = 9 \\ 2y + 8z = 4 \end{cases}$$

21/01/2015

Sfera  $\mathcal{G}$ :  $x^2 + y^2 + z^2 + x + 2y + 3z = 0$ .  $O \in \mathcal{G}$

Scrivere l'equazione di una delle due sfere tangenti a  $\mathcal{G}$  nell'origine e aventi il raggio uguale alle metà del raggio di  $\mathcal{G}$ . Inoltre, dire se la sfera è tang. int. o est.

ma ce termine noto



$$C\left(\frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2}\right)$$

$$O(0, 0, 0)$$

$$M\left(\frac{1}{4}, \frac{1}{2}, \frac{3}{4}\right)$$

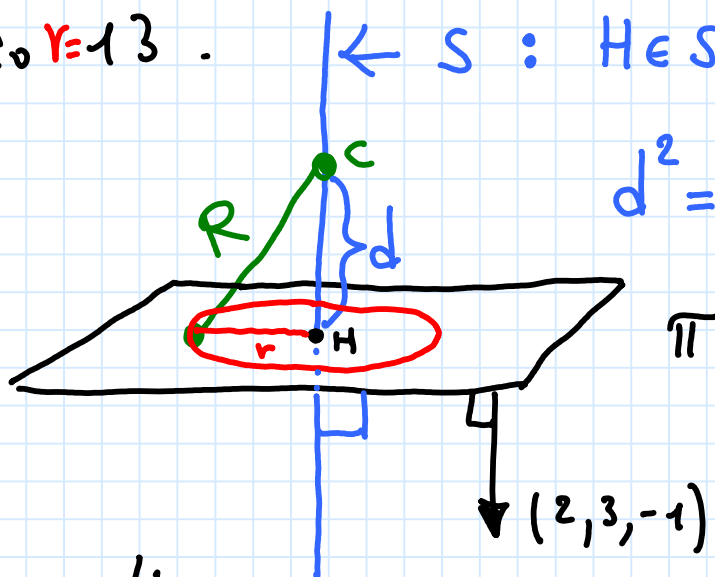
$$R = d(C, O) = \sqrt{\left(\frac{1}{2} - 0\right)^2 + (1 - 0)^2 + \left(\frac{3}{2} - 0\right)^2}$$

$$r = \frac{1}{2} R$$

$$(x - x_M)^2 + (y - y_M)^2 + (z - z_M)^2 = r^2$$

$\downarrow \frac{1}{4}$                        $\downarrow \frac{1}{2}$                        $\downarrow \frac{3}{4}$

Centri di due sfere di raggio  $R=15$   
 che secano il piano  $\pi: 2x + 3y - z = 0$   
 nelle circonferenze di centro  $H(3, -2, 0)$   
 e raggio  $r=13$ .



$$d^2 = R^2 - r^2 = 15^2 - 13^2$$

$$d^2 = 56$$

$$(2, 3, -1) \parallel S \quad \text{et} \quad H(3, -2, 0) \in S$$

$x_0 \quad y_0 \quad z_0$

$$S: \begin{cases} x = 2t + 3 \\ y = 3t - 2 \\ z = -t \end{cases}$$

$$C \in S \Rightarrow C(2t + 3, 3t - 2, -t)$$

$$H(3, -2, 0)$$

impongo che  $d(C, H) = \sqrt{56} = d$

$$\sqrt{[(2t+3)-3]^2 + [(3t-2)-(-2)]^2 + [(-t)-0]^2} = \sqrt{56}$$

$$4t^2 + 9t^2 + t^2 = 56$$

$$~~14t^2 = 56 = 4 \cdot 14~~$$

$$t^2 = 4 \Rightarrow t = \pm 2$$

$$C(2t+3, 3t-2, -t)$$

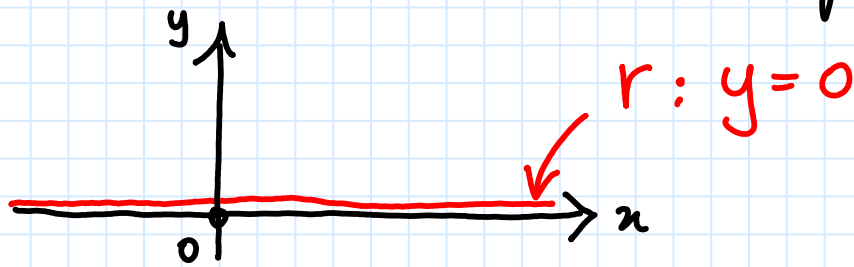
$$t_1 = +2 \Rightarrow C_1(7, 4, -2)$$

$$t_2 = -2 \Rightarrow C_2(-1, -8, +2)$$

---

Se possibile, scrivere le equazioni di due coniche distinte tali che la loro

intersezione è costituita da tutti e soli i punti dell'asse  $x$ .  
 Altrimenti motivare la risposta.



$$\mathcal{L}_1: r \cup s$$

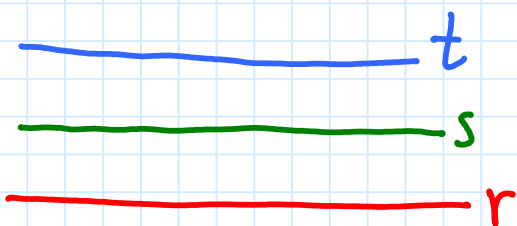
$$\mathcal{L}_2: r \cup t$$

$$\mathcal{L}_1 \cap \mathcal{L}_2 = r$$

$$\Downarrow (1) \quad s \cap t = \emptyset$$

$\Rightarrow (2)$

$$s \cap t = \{A\} \quad A \in r$$



$$s \cap r = \emptyset; t \cap r = \emptyset$$

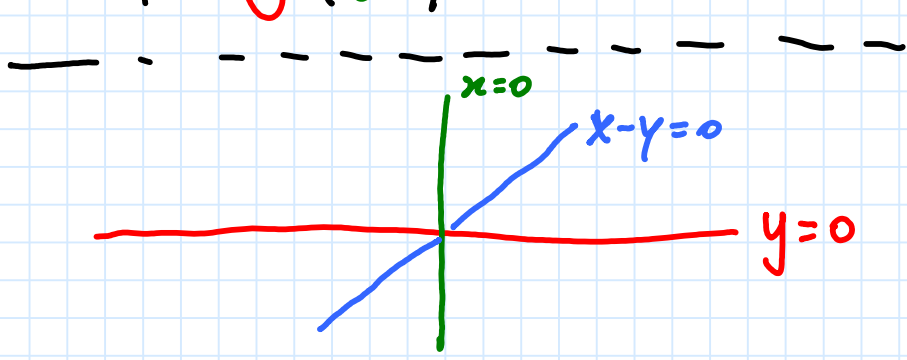
$$s \cap t = \emptyset$$

esempio  $s: y-1=0$

$t: y-2=0$

$$\mathcal{L}_1: y \cdot (y-1) = 0$$

$$\mathcal{L}_2: y \cdot (y-2) = 0$$



$$\mathcal{L}_1: y \cdot x = 0$$

$$\mathcal{L}_2: y \cdot (x-y) = 0$$

Sist. lin. OMOGENE 2 eq. 4 inc.  
 tale che  $(\overset{w}{1}, \overset{x}{2}, \overset{y}{-1}, \overset{z}{0})$  sia una delle  
 sue auto soluzioni

$(w, x, y, z)$

$$\begin{cases} \boxed{1}w + \boxed{1}x + \boxed{3}y + \boxed{3}z = 0 \\ 0w + 5x + 10y + 115z = 0 \end{cases}$$

29/06/2016  $t \in \mathbb{R}$  tale che la matrice

$$A(t) = \begin{bmatrix} (t^2-1) & 0 & 1 \\ 1 & (t+1) & 1 \\ 0 & 0 & (t-1) \end{bmatrix}$$

NON ha 3 autovalori reali e due a due distinti fra loro. Inoltre, per ogni  $t$  scrivere gli autovalori distinti di  $A$ .

$$P_A(\lambda) = \det \begin{bmatrix} [(t^2-1) - \lambda] & 0 & 1 \\ 1 & [(t+1) - \lambda] & 1 \\ 0 & 0 & [(t-1) - \lambda] \end{bmatrix} =$$

$$= [(t-1) - \lambda] \cdot [(t^2-1) - \lambda] \cdot [(t+1) - \lambda];$$

$\Downarrow \quad \Downarrow \quad \Downarrow$

$$\lambda_1 = t-1; \quad \lambda_2 = t^2-1 = (t-1)(t+1); \quad \lambda_3 = t+1$$

$$\lambda_1 = t - 1$$

$$\lambda_2 = t^2 - 1$$

$$\lambda_3 = t + 1$$

$$\lambda_1 = \lambda_2 \quad \text{oppure} \quad \lambda_1 = \lambda_3 \quad \text{oppure} \quad \lambda_2 = \lambda_3$$

$$\lambda_1 = \lambda_2 \Leftrightarrow t - 1 = t^2 - 1 \Leftrightarrow t^2 - t = 0 \Leftrightarrow t(t - 1) = 0$$

$$\lambda_1 = \lambda_2 \Leftrightarrow t = 0 \quad \text{oppure} \quad t = 1$$

$$\lambda_1 = \lambda_3 \Leftrightarrow t - 1 = t + 1 \Leftrightarrow 2 = 0 \quad \underline{\underline{\text{MAI}}}$$

$$\lambda_2 = \lambda_3 \Leftrightarrow t^2 - 1 = t + 1 \Leftrightarrow t^2 - t - 2 = 0 \Leftrightarrow (t - 2) \cdot (t + 1) = 0$$

$$\lambda_2 = \lambda_3 \Leftrightarrow t = 2 \quad \text{oppure} \quad t = -1$$

QUINDI, i valori di  $t$  sono

$$-1, 0, +1, +2$$

$$\lambda_1 = t - 1, \quad \lambda_2 = t^2 - 1; \quad \lambda_3 = t + 1$$

$$\boxed{t = -1} \Rightarrow \lambda_1 = -2; \quad \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

$$\boxed{t = 0} \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = -1; \quad \lambda_3 = +1$$

$$\boxed{t = 1} \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0; \quad \lambda_3 = 2$$

$$\boxed{t = +2} \Rightarrow \lambda_1 = 1; \quad \lambda_2 = \lambda_3 = +3$$

$$V_{\mathbb{R}} \quad U \leq V_{\mathbb{R}}$$

$$U = \langle u_1, u_2, \dots, u_m \rangle$$

$$T \leq V_{\mathbb{R}}$$

$$T = \langle v, u_1, u_2, \dots, u_m \rangle$$

$$U = T \Leftrightarrow v \in U$$

$$U \subseteq T$$

$$w \in U \Rightarrow w = \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_m u_m \Rightarrow$$

$$\Rightarrow w = 0 \cdot v + \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_m u_m \Rightarrow$$

$$\Rightarrow w \in T$$

$$H_p \overbrace{U = T} \Rightarrow v \in U \quad (\text{facilissimo})$$

$$v \in T \text{ et } \underbrace{T = U}_{H_p} \Rightarrow v \in U \quad \leftarrow$$

parte più importante è **DMOSTRARE**

che  $\underbrace{v \in U}_{H_p} \implies \underbrace{U = T}_{Th.} \xrightarrow{\text{già provato}} \begin{matrix} U \subseteq T \\ T \subseteq U \end{matrix}$

$\xrightarrow{\text{DA PROVARE}} T \subseteq U$

$$\underbrace{v \in U}_{H_p} \implies \underbrace{T \subseteq U}_{Th}$$

W ∈ T  
partenza

DEVO provare che W ∈ U  
arrivo

$$W = \beta \cdot v + \alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 + \dots + \alpha_n u_n$$

$$W = \beta \cdot (\underbrace{\gamma_1 u_1 + \gamma_2 u_2 + \dots + \gamma_n u_n}_v) + \alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 + \dots + \alpha_n u_n$$

$$W = \underbrace{(\beta \cdot \gamma_1 + \alpha_1)}_{\delta_1} \cdot u_1 + \underbrace{(\beta \cdot \gamma_2 + \alpha_2)}_{\delta_2} u_2 + \dots + \underbrace{(\beta \cdot \gamma_n + \alpha_n)}_{\delta_3} u_n$$

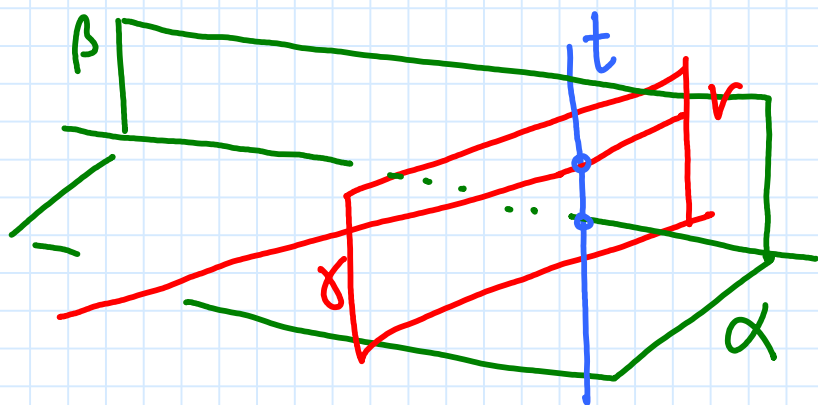
$$W = \delta_1 \cdot u_1 + \delta_2 \cdot u_2 + \dots + \delta_n \cdot u_n$$

$$W \in \langle u_1, u_2, \dots, u_n \rangle = U$$

W ∈ U  
arrivo

$$r: \frac{1}{2} = \frac{2}{1} = 0$$

$$s: \frac{3}{4} = \frac{4}{3} = 0$$



(1)  $\alpha$ :  $\alpha \in F(s)$  et  $\alpha \parallel r$

(2)  $\beta$ :  $\beta \in F(s)$  et  $\beta \perp \alpha$

(3)  $\gamma$ :  $\gamma \in F(r)$  et  $\gamma \perp \alpha$



$$\alpha \in F(s) \quad \lambda \cdot \left( \frac{3}{-} \right) + \mu \left( \frac{4}{-} \right) = 0$$

$$\gamma \in F(r) \quad \lambda \cdot \left( \frac{1}{-} \right) + \mu \left( \frac{2}{-} \right) = 0$$


---

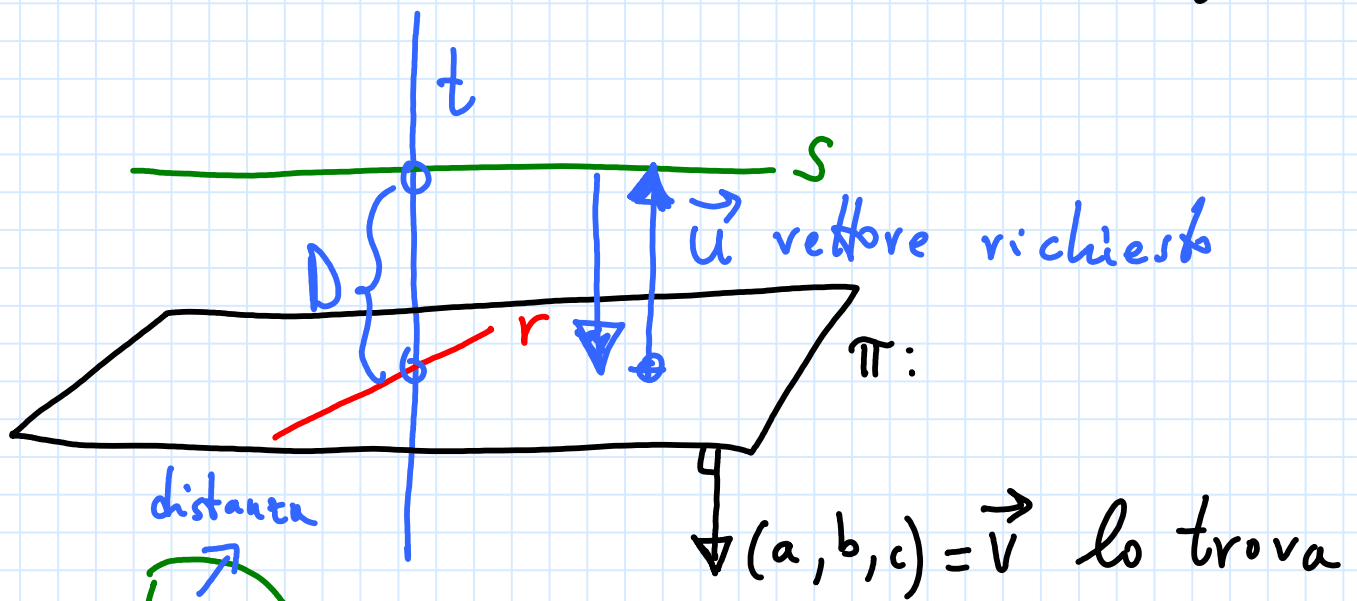
21/01/2015      r:  $2x + 7z - 81 = y + 3z = 0$

s:  $2x - 7y = 2x - 2y + z = 0$

t rette di minime distanza

e sia D la distanza tra r e s

Trovare le componenti di due vettori aventi la direzione di t e lunghezza D.



$$\vec{u} = \frac{D}{\|\vec{v}\|} \cdot \vec{v} = h(a, b, c) = (ha, hb, hc)$$

↳  $\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$

---

